Drone connecté

Nous voudrions construire un quadricoptère en tant que projet de fin d’année. Comme “contraintes”, nous voudrions pouvoir ajouter des capteurs de distance notamment et pouvoir modifier le programme interne (pour interagir avec ces capteurs par exemple, transmettre des données à un smartphone et à un ordinateur), et éventuellement lui faire embarquer du matériel externe (exemple tout simple: une GoPro). En définitive, une fois la base achevée nous aurions plusieurs idées afin d’améliorer le projet en y ajoutant des circuits électronique que nous concevrons. Notre meilleure idée pour le moment serait de mettre en place une carte externe ainsi qu’une autre qui serait embarquée pour que le drône trouve la première, qui peut donc être placée n’importe où. Elle permettrait de suivre une personne portant cette carte par exemple.