Robot distributeur de verre

Le but de ce projet est de faire un robot qui vas partir de sa base pour rejoindre un verre poser sur un socle, et servir ce que l'utilisateur a sélectionné

1 ère étape

le robot va devoir suivre une ligne allant de sa base au socle et y revenir

2 ème étape Quand on pose un verre sur le socle et qu'on appui sur un bouton le robot va jusqu'au socle et retourne a sa base

3 ème étape

on y intégré une cuve avec du liquide et le robot devra servir le verre

4 ème étape

on a joute une deuxième cuve avec un deuxième bouton

5 ème étape

on ajoute une troisième cuve

le groupe pour le moment est constituer de Stéphanie Couillard, laurence Deparis, Romain Mignot